MR76 77GHz 毫米波雷达 白皮书



湖南纳雷科技有限公司 Hunan Nanoradar Science and Technology Co.,Ltd.

版本历史

日期	版本	版本描述
2019-5-5	1.0	MR76 白皮书第一版本
2019-11-15	1.1	优化参数



目 录

MI	IR76 77GHz 毫米波雷达白皮书	2
1	汽车前向避障应用需求	2
	1.1 汽车前向防撞面临挑战	2
	1.2 毫米波雷达避障与其他避障方式的区别	3
2.	2. MR76 77GHz 毫米波雷达概述	4
	2.1 产品特征	4
	2.2 产品参数	5
	2.3 产品应用领域	7
3	3 典型应用案例	7
	3.1 前向碰撞预警(FCW)	7
4	1 结束语	10



MR76 77GHz 毫米波雷达白皮书

摘要: MR76 是湖南纳雷科技有限公司最新研发的一款紧凑型 77GHz 频段毫米波雷达。 MR76 通过向前方发射双波束扇形的毫米波,检测毫米波的反射情况,判断前方是否有障碍物,并反馈障碍物与雷达的相对距离,可在车辆在行驶过程中准确提示驾驶员前方障碍物信息。该产品采用 DBF 数字波束合成、虚拟合成孔径、远近距双模检测等多项先进技术,实现 0.2-170m 测量距离、体型小巧、灵敏度高、性能稳定、重量轻、易于集成,产品性能已得到众多合作伙伴的认可。该产品应用于乘用车、商用车、特种车辆等各种车辆前向中长距碰撞预警的应用场景。

关键字: MR76, 77GHz 毫米波, 虚拟合成孔径, 测量精确

1 汽车前向避障应用需求

1.1 汽车前向防撞面临挑战

ADAS(高级驾驶辅助系统)利用安装在汽车上的各式各样的传感器,在汽车行驶过程中随时感应周围的环境,收集数据、进行静态、动态物体的辨识、侦测与追踪,并结合导航仪地图数据,进行系统的运算与分析,从而预先让驾驶者觉察到可能发生的危险,有效增加汽车驾驶的舒适性和安全性。近年来ADAS市场增长迅猛,逐渐由高端市场进入中低端市场,经过改进的毫米波雷达技术在为系统部署创造新的机会与策略。

在 2016 年中国汽车工程学会年会上发布的《节能与新能源汽车技术路线图》 指出,2020 年我国驾驶辅助/部分自动驾驶车辆市场占有率将达到 50%左右, 2030 年将达到 80%。2020 年按平均每辆车装配 3 颗毫米波雷达(2 颗短距离+1 颗长距离),预计新车的毫米波雷达需求量近 4500 万颗;2030 年平均每辆车装配 5 颗毫米波雷达(4 颗短距离+1 颗长距离),预计需求量将达到 1.2 亿颗。

针对于汽车前向防碰撞毫米波雷达的应用,众多厂商均面临以下痛点:

1) 双目视觉、激光雷达受限于光线、环境等因素的影响,无法实现全天时、



全天候工作。

2) FCW、ACC、AEB 等应用需使用的毫米波雷达,技术和定价权主要由国外掌握,雷达价格居高不下,较高的定制费,导致只有少数高档车型才能配置。

1.2 毫米波雷达避障与其他避障方式的区别

传统的驾驶辅助系统主要由激光雷达、视觉系统、GPS等模块构成,该模块在恶劣气象条件下,不能准确的检测周围障碍物,时常会导致严重的交通事故,且视觉系统工作环境要求苛刻。由于技术、生产工艺、物料成本和物理尺寸的限制,雷达主要应用于高档车。

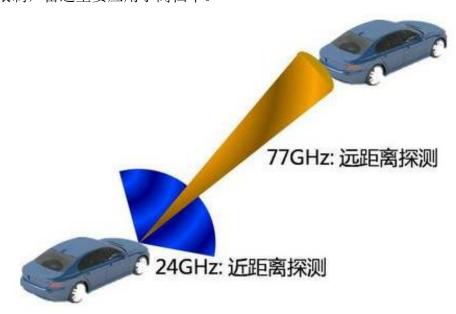


图 1 MR76 77GHz 毫米波雷达避障示意图

车距测量是 FCW 系统的重要组成部分,超声波、毫米波、激光雷达、视觉摄像头都可以实现。超声波测距原理简单、成本最低,但其测距精准性受室外温度影响大,衰减快,因此目前只适合短距离测距,主要用在倒车雷达上。实际应用中,常用的是毫米波雷达和视觉方案。相对于毫米波雷达,视觉测距所需的算法比较复杂,而且视觉测距误差会随距离增大而增大。

中长距毫米波雷达可实现 ACC、FCW 等功能,具有全天候,全天时的工作特性,能精确探测车辆前、侧前方的中长距目标,可在 ADAS 系统中扮演者重要角色。



避障方式	实现原理	距离	精度	优点	缺点		
视觉避障	视觉定位	0.3~10 米	±0.1m	精度高、成本较低			
					霍等条件下效果差		
超声波雷达	TOF	0.3~6 米		成本低	探测距离近、在大风干		
					扰的情况下无法工作		
激光雷达	TOF	小于 200 米 ±0	小千 200 米	小千 200 米	小于 200 米 ±0.02m	测量环境好的情	价格贵、体积大、功耗
级儿田之			10.02111	况下, 精度较高	吉问		
77GHz 毫米		-14014 0 4 - 2 '		14 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1	加办可以从此对比		
波雷达	FMCW	0~170 米	±0.3m	精度高、全天候	很难区分物体形状 		

表 1 汽车避障技术对比

2. MR76 77GHz 毫米波雷达概述

2.1 产品特征

MR76 毫米波雷达通过 向前方发射双波束扇形的微 波,检测微波的反射情况, 判断前方是否有障碍物,反 馈障碍物与雷达的相对距离、 相对速度和角度,可引导车 辆在行驶过程中准确避障。



MR76 77GHz 毫米波雷达采用高集成度 MMIC 方案,极低的功耗(2.5W),较小尺寸,双波束设计,最远可探测 170m,轻量化设计,可满足乘用车、商用车、特种车辆等对性能、环境适应性要求高的测距应用。MR76 77GHz 毫米波雷达出色的性能得到众多合作伙伴的高度认可。





图 2 MR76 77GHz 毫米波雷达实物图

为方便客户开发测试,MR76 77GHz 毫米波雷达提供了 CAN 通信接口。板级通信 CAN 接口默认速率 500kbit/s,目标刷新率 17Hz。通用外部接口,可以快速与上位机或者其他 MCU 集成,节省用户的配置使用时间。

2.2 产品参数

MR76 77GHz 毫米波雷达采用具有较高复杂度的 FMCW 调制模式,在测量范围内能精确测量与前方障碍物的距离。MR76 参数如下表:

表 2 MR76 77GHz 毫米波雷达性能参数表

测量性能		一般目标(非反射目标)
调制方式		FMCW
201111 # [2]		0.20~170m@±4°,0.20~120m@±9°(长距模式)
测距范围 		0.20~70m@±9°,0.20 - 40m@45° (短距模式)
距离测量分辨率	点目标, 非跟踪	0.82m,在满足 1.5 到 2 倍分辨率的条件下可对两个物体进行区分
距离测量精度	点目标, 非跟踪	±0.30m
测角范围		±45°@-6dB
角精度	点目标, 非跟踪	±0.1°(长距模式),±0.3°@0°±1°@±45°(短距模式)
速度范围		-200km/h+300km/h(+表示远离目标,-表示靠近目标)
速度分辨率	点目标, 非跟踪	±1km/h
速度精度	点目标, 非跟踪	±0.5km/h
天线通道数		2TX/4RX=8 通道
循环周期		60ms
俯仰波束	-6dB	14°
方位波束	-6dB	90°



MR76 双波束(中距和短距)同时工作,不可切换,检测到的目标按距离远近或者 RCS 大小依次输出,默认按 距离由近及远输出。

操作条件				
雷达发射频率	遵循 ETSI&FCC	7677GHz		
传输能力	平均/峰值 EIRP	29.8dBm		
电源		+6.0V32VDC		
功耗		2.5W		
重量		124g		
操作温度		-40℃+85℃		
存储温度		-40℃+90℃		
防护等级		IP67		
接口类型				
接口		1xCAN-高速 500kbit/s		
外壳				
材料	外壳前端/后盖	PBT 前壳,压铸铝底壳		

MR76 77GHz 毫米波雷达采用先进的两发四收集成平面微带阵列天线,接收天线包含 40 个垂直极化辐射单元,发射天线包含 120 个垂直极化辐射单元。 收发天线采用泰勒算法对天线方向图进行低副瓣综合。 天线低副瓣设计使雷达不容易受地面杂波和主波束外目标的干扰,能够显著提高雷达探测目标的信噪比。

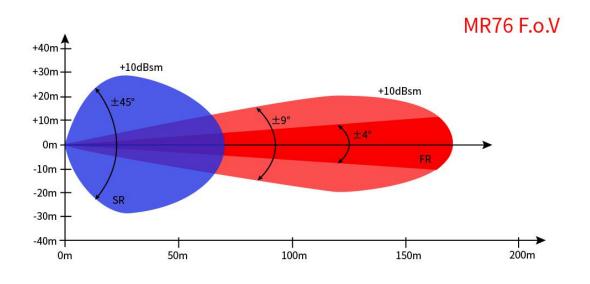


图 3 MR76 77GHz 毫米波雷达 FoV 图



产品轮廓如下图:



图 4 MR76 77GHz 毫米波雷达尺寸图

2.3 产品应用领域

- 乘用车前向防碰撞 (FCW)
- 商用车前向防碰撞 (FCW)

• ACC、AEB

● 教学展示

3 典型应用案例

3.1 前向碰撞预警(FCW)

2017年3月7日,交通运输部组织制定了交通运输行业标准《营运客车安全技术条件》,并于2017年4月1日起正式实施,要求9米以上的营运客车要求必须具备车道偏离预警和前方碰撞预警系统(FCW),并给出了13个月的过渡期。交通部此项强制要求是国内首个强制安装ADAS系统的案例,由此可见,FCW是ADAS的必备基础功能。



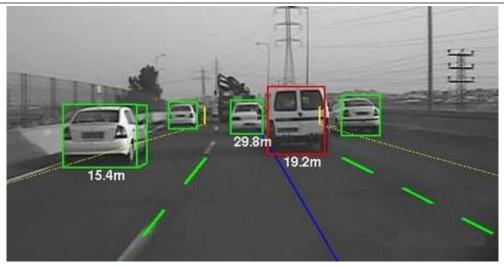


图 5 MR76 77GHz 毫米波雷达探测示意图

相关统计数据表明,由于驾驶员的主观因素导致的交通事故占比最高,若在交通事故发生前的 1.5s 给驾驶员发出预警,可避免 90%的碰撞事故,大大减少交通事故的伤害。而汽车防碰撞安全控制系统就是通过各种传感器,比如摄像头、雷达等,实时检测车辆周围的物体,并检测目标车辆距离本车的距离。当安全距离小于阈值时,则发出警报提示驾驶员,有效降低了交通事故的发生。

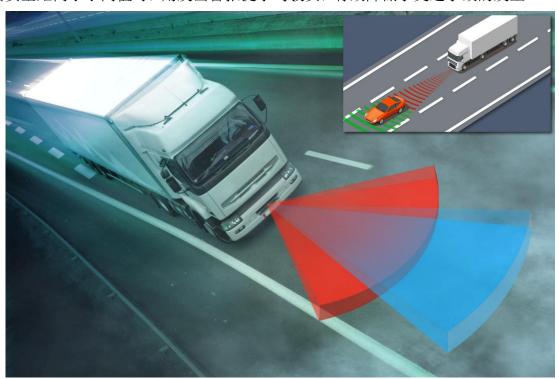


图 6 MR76 77GHz 毫米波雷达探测示意图

FCW 能够通过雷达系统来实时监测前方车辆,判断本车与前车之间的距离、 角度及相对速度,当存在潜在碰撞危险时对驾驶者进行警告。FCW 系统本身不 会采取任何制动措施去避免碰撞或控制车辆。



- 一般来说,以下几种场景容易导致追尾事故:
- 1) 十字路口、绿灯、前面车辆突然减速, 因为前方有障碍物, 且车速很快。
- 2) 行车时未注意保持安全车距,本车距离前车过近。
- 3) 前方的车辆突然减速转弯,且未打转向灯。
- 4) 前方的车辆突然减速给行人让路,但后车未注意到前车刹车。

MR76 77GHz 毫米波雷达的优势:

- 1、测距精确;
- 2、体积小、功耗低;
- 3、抗干扰能力强、易于集成。



4 结束语

MR76 77GHz 毫米波雷达是国内目前前向防碰撞性价比最高的产品,在周围工作环境复杂的条件下,能保证驾驶人员、行人、车辆和其他财产的安全,实现乘用车、商用车、特种测量前向防碰撞功能。该产品性能已经得到众多厂商的验证,能快速取代国外前向防撞雷达。

湖南纳雷科技 Tel.: 0731-88939916

长沙高新区文轩路 27 号 E-Mail: <u>sales@nanoradar.cn</u>

麓谷企业广场 B7 栋 URL: www.nanoradar.cn

